AUTOPILOT IM301 PRO MOTOR CON BASE RTK



ESPECIFICACIONES TÉCNICAS

PANTALLA ST6

SISTEMA	
Procesador	ALLWINNER T507 de 8 núcleas a 1.5 GHz
os	Android 10.0
RAM	2 GB LPDDR4X
ROM	16 GB eMMC
PANTALLA	
Talla	LCD DE 10.1
Resolución	1280 × 800
Luminosidad	750 nits
Panel tácti	Pantalla táctil capacitiva multipunto anti resplandor

COMUNICACION		
Bluetooth	BT4.0 @BLE	
Wi-Fi	2.4G+GHZ, IE	

Wi-Fi	2.4G+GHZ, IEEE802.11 g/n/b/ac
GSM	 CAT1 LTE LTE-FDD: B1/B3/B5/B7/B8/B20/B28 LTE-TDD: B38/B40/B41 WCDMA: B1/B5/B8 GSM: B3/B5
Puerto	 Puerto serie (6 patillas) × 1 Puerto serie (12 patillas) × 2 USB tipo A (USB host) × 1 USB (Micro-USB, dispositivo USB)

Tarjeta SIM (4FF) × 1

Tarjeta Micro SD (256 G máx.) × 1

GSM (Fakra D) × 1

FUENTE DE ALIMENTACIÓN

Tensión de entrada

6 ~ 36 V dc

ESPECIFICACIONES FÍSICAS	
Dimensión	269 mm × 190 mm × 41 mm
Peso	1300 g
Botón	Botón de encendido × 1
Humedad	0~95% HR sin condensación
Temperatura de funcionamiento	-20°C ~ +70°C
Temperatura de almacenamiento	-40°C ~ +85°C
Resistencia al agua y al polvo	IP65
Vibración	ISO 16750/MIL-STD-810G

MC5 FCU

Material

Peso

RENDIMIEN	TO DEL GNSS	
Rendimiento del GNSS	1408	
Seguimiento por satélite	 GPS: L1C/A, L2P(Y)/L2C, L5 BDS: B1I, B2I, B3I GLONASS: L1, L2 GALILEO: E1, E5a, E5b QZSS: L1, L2, L5 	
Tasa de actualización	20 HZ	
Precisión de posicionamiento horizontal	 Individual: < 1.5 m (RMS) DGNSS: < 0.4 m (RMS) RTK: 0.8 cm+1 ppm (RMS) 	
Precisión de rumbo	< 0.2° rms con línea de base de 1,0 m	
Readquisición	< 1 segundo	
COMUNICACIÓN		
Bluetooth	4.2	
Wi-Fi	IEEE 802.11 b/g/n	
GSM	GSM/WCDMA/LTE global	
Puerto	 1 puerto serie de 18 patillas 1 tarjeta SIM 1 x rumbo GNSS, TNC 1 x UHF, TNC 	
RADIO INTERNA		
Gama de frecuencias	410 ~ 470 MHz & Salto 902.4 ~ 928 MHz	
Separación entre canales	12.5 kHz / 25 kHz	
Protocolo	HZSZ, TrimTalk 450s, PCC-GMSK, South	
MEDIO AMB	IENTE	
Temperatura de funcionamiento	-40°C ~ +70°C	
Temperatura de almacenamiento -40°C ~ +85°C		
Humedad	95% (sin condensación)	
Choque	EP 455 Sección 5.14.1	
Vibración	EP 455 Sección 5.15.1 (Aleatorio)	
Resistente al agua y al polvo	IP67	
FUENTE DE	ALIMENTACIÓN	
Tensión de entrada	9 ~ 28 V dc (ISO 16750 4.2 B-H)	
ESPECIFICACIONES FÍSICAS		





Aleación de magnesio

1284 ± 20 g

AUTOPILOT IM301 PRO MOTOR CON BASE RTK

CÓDIGO 047000001



VOLANTE ELÉCTRICO EW2

MOTOR	
Tensión de trabajo	9 - 16 V
Tensión nominal	12 V dc
Par de salida	9 V dc: 6.5 N·m; 12 V dc: 8.5 N·m
Par máximo de salida	13 N·m
Potencia máxima	< 200 W
Velocidad máxima de rotación	100 RPM
Error de dirección de carga	≤ 5°
Retraso en la res- puesta	Rango completo: 10 Hz; Marcha recta: 20 Hz

ENTORNO DE TRABAJO

Temperatura de -20°C ~ +70°C (-68°F ~ +158°F) funcionamiento Temperatura de -40°C ~ +85°C (-104°F ~ +185°F) almacenamiento

Choque EP455 5.1.4.1 mecánico

Características EP455 5.15.1.5/5.1.5.2 de vibración

COMUNICACIÓN

Interfaz ALTW/IDC-06PMMS-LC7001 Protocolo de SAE J1939 / ISO11783 CAN BUS comunicación

CEM / SEGURIDAD / PROTECCIÓN **DEL MEDIO AMBIENTE**

Interferencias 2009/6.4 radiadas Banda estrecha: IAW ISO14982-2009/6.5 Inmunidad a las IAW ISO14982-2009/6.6 radiaciones Descarga elec-IAW ISO14982-2009/6.7 trostática (ESD Protección del medio ambiente 2011/65/EU RoHS 2.0 estándar

Banda ancha: IAW ISO14982-

COMUNICACIÓN

Dimensiones Ø180 mm × 80 mm Peso 4600 a

REAR CAMERA (OPTIONAL)

PERFORMANCE		
Aprueba agua/polvo	IP67	
Voltaje de entrada	12 V dc	
Puerto	Female, 4-pin aviation	
LED	8 LED light	
Resolución	720P, 1024 x 600	

UA35 ANTENA GNSS RENDIMIENTO DE LA ANTENA

Bluetooth	 GPS: L1, L2, L5 BDS: B1, B2, B3 GLONASS: G1, G2, G3 GALILEO: E1, E5 QZSS
Polarización	Circular derecha
Relación de ejes	≤2dB (Axial)
Ganancia de la antena	GPS L1: > 6 dBiGPS L2: > 5 dBi
Desplazamiento del centro de fase	±2 mm
ESPECIFICACIONES FÍSICAS	
Dimensiones	Ø146 mm × 46 mm
Peso	500 g
Interfaz de antena	TNC-F
Material del radomo	ASA Plástico
Material de base	Aleación de aluminio
Monte	5/8-11UNC-2B

SENSOR ANGULAR IMM1 E IMU EXTERNA IMM1 (OPCIONALES)

FUENTE DE ALIMENTACIÓN

Tensión de 9 ~ 28 V dc (ISO 16750 4.2 B-H) entrada

RENDIMIENTO

Tensión de alimentación 5.5 ~ 36 V Corriente de alimentación 30 mA / 12 V Consumo de energía < 0.7 W Resistente al agua y IP67 al polvo: Rango de ángulo ±90° Eje de medición X-Y Resolución 0.002° Precisión 0.1° Tasa de actualización 50 Hz Tiempo de inicialización <30 segundos

ENTORNO DE TRABAJO

Temperatura de trabajo -40°C ~ +70°C Corriente de alimentación 30 mA / 12 V Consumo de energía < 0.7 W Choque 20000 g, 0.5 ms, 3 veces/eje Interfaz CAN

ESPECIFICACIONES FÍSICAS

Aleación de aluminio Material



